

$$\boxed{A1} \quad a) \quad |\vec{c}| = |\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin \varphi = |\vec{a}| \cdot \frac{1}{2} \quad (1)$$

$$\Rightarrow |\vec{b}| \sin \varphi = 1 \Rightarrow \sqrt{2} \sin \varphi = 1 \quad (2)$$

$$|\vec{a}| \neq 0 \quad (1) \quad |\vec{b}| = \sqrt{2}$$

$$\Rightarrow \sin \varphi = \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{2}}{2} \quad (1)$$

$$\Rightarrow \varphi = 45^\circ \wedge \frac{\pi}{4} \quad (1) \text{ oder } \varphi = 135^\circ \wedge \frac{3}{4}\pi \quad (1)$$

$$b) \quad \vec{b}_{||} = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}|^2} \cdot \vec{a} = \frac{10}{5} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = 2\vec{a} = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix} \quad (1) \quad \vec{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{b} = \vec{b}_{||} + \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 1,5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 5,5 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$\Rightarrow \vec{s} = \vec{a} + \vec{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 7,5 \end{pmatrix} \quad (1) \quad \vec{d} = \vec{a} - \vec{b} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -3,5 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$c) \quad \vec{c} = \lambda_1 \vec{a} + \lambda_2 \vec{b} \Rightarrow \lambda_1 \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow (1) \quad 2\lambda_1 + \lambda_2 = 4 \quad (1)$$

$$(2) \quad \lambda_2 = 2 \quad (1)$$

$$(2) \text{ in (1)}: \Rightarrow (4) \quad \lambda_1 = 1 \quad (1)$$

$$(3) \quad -\lambda_1 + 2\lambda_2 = 3 \quad (1)$$

$$(4), (2) \text{ in (3)}: \quad 3 = -1 + 4 \quad \Rightarrow \quad 1 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + 2 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$d) \quad \vec{a} \perp \vec{b} \Leftrightarrow \vec{a} \cdot \vec{b} = 0$$

$$(5P) \quad \Leftrightarrow (2\vec{p} + \vec{q}) \cdot (-4\vec{p} + 5\vec{q}) = 0$$

$$\Leftrightarrow -8|\vec{p}|^2 + 10\vec{p}\vec{q} - 4\vec{p}\vec{q} + 5|\vec{q}|^2 = 0 \quad (1)$$

$$\Leftrightarrow -8|\vec{p}|^2 + 6\vec{p}\vec{q} + 5|\vec{q}|^2 = 0 \quad (1)$$

$$\Leftrightarrow -3|\vec{p}|^2 + 6\vec{p}\vec{q} = 0 \quad (2)$$
$$|\vec{p}| = |\vec{q}| \quad \boxed{|\vec{p}\vec{q}| = \frac{1}{2} |\vec{p}|^2} \quad (2)$$

$$\Rightarrow \cos \angle(\vec{p}, \vec{q}) = \cos \alpha = \frac{\vec{p} \cdot \vec{q}}{|\vec{p}| |\vec{q}|} = \frac{\vec{p}\vec{q}}{|\vec{p}|^2} \quad (2)$$

$$\Rightarrow \cos \angle(\vec{p}, \vec{q}) = \frac{1}{2} \Rightarrow \boxed{\alpha = 60^\circ \wedge \frac{\pi}{3}} \quad (1)$$

c)
(7P)

- Die verkettete Fkt. $f_3 \circ f_2 \circ f_1$ ist eine

(1/2)

LOT, da f_3, f_2, f_1 eine LOT.

Die Verkettung von LOT's ist wieder eine LOT

- Die verkettete Fkt ist eine Drehung

Es gilt:

$$[f_3 \circ f_2 \circ f_1]^T [f_3 \circ f_2 \circ f_1] = [f_1]^T [f_2]^T [f_3]^T [f_3] [f_2] [f_1] = E = \underline{1_3}$$

Außerdem gilt

(1/2)

$$\det([f_3 \circ f_2 \circ f_1]) = \underbrace{\det([f_3])}_{=1} \cdot \underbrace{\det([f_2])}_{=1} \cdot \underbrace{\det([f_1])}_{=1} = 1$$

D.h. $f_3 \circ f_2 \circ f_1$ ist eine LOT $\wedge \det(f_3 \circ f_2 \circ f_1) = 1$

Fortsetzung Blatt -5-

Direktaxe:

$$[f_3 \circ f_2 \circ f_1] =: \underline{A} \Rightarrow \underline{A}\vec{x} = \vec{x} \Leftrightarrow (\underline{A} - \underline{E})\vec{x} = \vec{0} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{ccc|ccc} -1 & (-\frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4}) & \frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4} & 0 & (E_1) & \vec{n}_1 \\ 0 & (-\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} - 1) & (\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4}) & 0 & (E_2) & \vec{n}_2 \\ -1 & 0 & -1 & 0 & (E_3) & \vec{n}_3 \end{array} \right) \begin{array}{l} \text{Normalenv.} \\ \text{Normalenv.} \\ \text{Normalenv.} \end{array}$$

$$\vec{n}_2 \times \vec{n}_3 = \vec{x} =: \vec{r} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{4} - \frac{\sqrt{6}}{4} + 1 \\ -\frac{\sqrt{2}}{4} - \frac{\sqrt{6}}{4} \\ -\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} - 1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

Suche Vektor \vec{s} mit $\vec{s} \perp \vec{r}$:

Wähle $\vec{s} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$

$$\Rightarrow f(\vec{s}) = \begin{pmatrix} 0 & (-\frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4}) & (\frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4}) \\ 0 & (-\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4}) & (\frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4}) \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4} \\ \frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} \\ -1 \end{pmatrix} \quad \left(\frac{1}{2}\right)$$

Drehwinkel:

$$\cos \angle(\vec{s}, f(\vec{s})) = \cos \alpha = \frac{\vec{s} \cdot f(\vec{s})}{|\vec{s}| |f(\vec{s})|}$$

$$\vec{s} \cdot f(\vec{s}) = \frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4} - 1 \approx -0,74 \quad \textcircled{1}$$

$$|\vec{s}| = \sqrt{2} \approx 1,41 \quad \textcircled{2}; \quad |f(\vec{s})| \approx \sqrt{0,07 + 0,93 + 1} \approx 1,41 \quad \textcircled{3}$$

$$\Rightarrow \cos \alpha = \frac{-0,74}{1,41 \cdot 1,41} \Rightarrow \boxed{\alpha = 111,85^\circ} \quad \textcircled{1}$$

Orientierung:

$$\vec{\alpha}_0 = \frac{\vec{s} \times f(\vec{s})}{|\vec{s} \times f(\vec{s})|} = \frac{1}{\sqrt{3,47}}$$

$$\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{4} - \frac{\sqrt{6}}{4} \\ \frac{\sqrt{6}}{4} - \frac{\sqrt{2}}{4} + 1 \\ \frac{\sqrt{2}}{4} + \frac{\sqrt{6}}{4} \end{pmatrix} \approx \frac{1}{\sqrt{3,47}} \begin{pmatrix} -0,97 \\ 1,26 \\ 0,97 \end{pmatrix} \quad \textcircled{1}$$